



ΑΠΑΝΤΗΣΕΙΣ

ΘΕΜΑ Α

A1. β

A2. δ

A3. β

A4. δ

A5. α) Λάθος, β) Σωστό, γ) Λάθος, δ) Σωστό, ε) Λάθος.

ΘΕΜΑ Β

B1. Αρχικά (στο λείο επίπεδο) ισχύει:

$$\Sigma F = ma_1 \Rightarrow F = ma_1(1)$$

Τελικά (στο τραχύ δάπεδο) ισχύει:

$$\Sigma F' = ma_2 \Rightarrow F - T = ma_2 \xrightarrow{(\alpha_2 = \frac{\alpha_1}{3})} F - T = m \frac{\alpha_1}{3}$$

$$\text{Από } \begin{matrix} (1) \\ (2) \end{matrix} \text{ έχουμε: } \frac{F}{F-T} = \frac{m\alpha_1}{m \frac{\alpha_2}{3}} \Rightarrow \frac{F}{F-T} = 3 \Rightarrow 3F - 3T = F \Rightarrow 2F = 3T \Rightarrow T = \frac{2F}{3}$$

Άρα σωστή είναι η πρόταση (γ).

B2. Για t=0 έως t=2s:

$$\text{Είναι } \Sigma F_x = F = 12N = \text{σταθ και } \Sigma F = m\alpha_1 \Rightarrow \alpha_1 = \frac{\Sigma F}{m} = \frac{12}{2} \Rightarrow \alpha_1 = 6 \frac{m}{s^2}$$

Το σώμα εκτελεί ευθύγραμμη ομαλά επιταχυνόμενη κίνηση χωρίς αρχική ταχύτητα.

Άρα: $\Delta x_1 = \frac{1}{2} a_1 \Delta t_1^2 \Rightarrow \Delta x_1 = \frac{1}{2} \cdot 6 \cdot 2^2 \Rightarrow \Delta x_1 = 12m$

Επίσης $v = a_1 \Delta t_1 \Rightarrow v = 6 \cdot 2 \Rightarrow v = 12 \frac{m}{s}$ (είναι η ταχύτητα την $t=2s$)

Για $t=2s$ έως $t=4s$:

Είναι $\Sigma F_x = F = 0$

Το σώμα εκτελεί ευθύγραμμη ομαλή κίνηση. Άρα:

$v = \frac{\Delta x_2}{\Delta t_2} \Rightarrow \Delta x_2 = v \Delta t_2 \Rightarrow \Delta x_2 = 12 \cdot 2 \Rightarrow \Delta x_2 = 24m$.

Για $t=4s$ έως $t=6s$:

Είναι $\Sigma F_x = F = -6N = \text{σταθ}$ και $\Sigma F = m \alpha_2 \Rightarrow \alpha_2 = \frac{\Sigma F}{m} = \frac{-6}{2} \Rightarrow \alpha_3 = -3 \frac{m}{s^2}$

Το σώμα εκτελεί ευθύγραμμη ομαλά επιβραδυνόμενη κίνηση με αρχική ταχύτητα $v_0=12m/s$.

Άρα: $\Delta x_3 = v_0 \Delta t_3 - \frac{1}{2} |\alpha_2| \Delta t_3^2 \Rightarrow \Delta x_3 = 12 \cdot 2 - \frac{1}{2} \cdot 3 \cdot 2^2 \Rightarrow \Delta x_3 = 18m$

Συνεπώς: $\Delta x_{\text{ολ}} = \Delta x_1 + \Delta x_2 + \Delta x_3 \Rightarrow \Delta x_{\text{ολ}} = 12m + 24m + 18m \Rightarrow \Delta x_{\text{ολ}} = 54m$

Άρα σωστή είναι η πρόταση (γ).

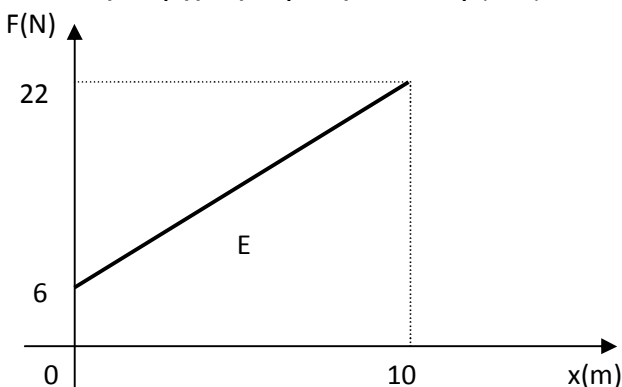
ΘΕΜΑ Γ

Γ1. Το έργο της μεταβλητής δύναμης \vec{F} θα υπολογιστεί από το εμβαδό στο γράφημα (F-x). Είναι $F=6+1,6x$ (1). Παρατηρούμε ότι η εξίσωση (1) είναι της μορφής $y=ax+b$ (με $a,b>0$). Άρα είναι ευθεία.

Πίνακας τιμών για την εξίσωση (1):

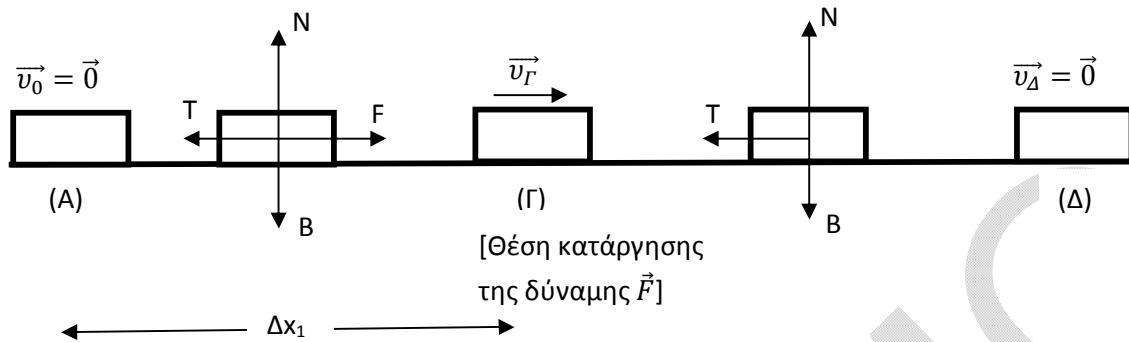
x(m)	0	10
F(N)	6	22

Άρα η γραφική παράσταση (F-x) είναι:



$$\text{Ισχύει ότι } W_F = \varepsilon\mu\beta\alpha\delta\acute{o}(E) = \frac{22+6}{2}10 \Rightarrow W_F = 140J$$

Γ2.



Στον άξονα $y'y$ ισχύει: $\overline{\Sigma F}_y = \vec{0} \Rightarrow N - B = 0 \Rightarrow B = N \Rightarrow N = mg \Rightarrow N = 20N$

Εφαρμόζουμε Θ.Μ.Κ.Ε. για την κίνηση του σώματος από τη θέση Α έως τη θέση Γ:

$$K_{\text{τελ}} - K_{\text{αρχ}} = W_{\text{ολ}} \Rightarrow K_{\Gamma} - K_A = W_N + W_B + W_T + W_F \quad (2)$$

Όμως: $K_A=0$ (αφού το σώμα αρχικά είναι ακίνητο) και $W_N=0$, $W_B=0$ (γιατί οι δυνάμεις \vec{N} και \vec{B} είναι κάθετες στη μετατόπιση του σώματος).

Άρα:

$$(2) \Rightarrow \frac{1}{2}mv_{\Gamma}^2 - 0 = 0 + 0 - T\Delta x_1 + W_F \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2}mv_{\Gamma}^2 = -\mu N\Delta x_1 + W_F \Rightarrow v_{\Gamma} = \sqrt{\frac{2(W_F - \mu N\Delta x_1)}{m}} \Rightarrow v_{\Gamma} = \sqrt{\frac{2(140 - 0,2 \cdot 20 \cdot 10)}{2}} \Rightarrow v_{\Gamma} = 10 \text{ m/s}$$

Γ3. Εφαρμόζουμε Θ.Μ.Κ.Ε. για την κίνηση του σώματος από τη θέση (Α) έως τη θέση (Δ) που σταματά:

$$K_{\text{τελ}} - K_{\text{αρχ}} = W_{\text{ολ}} \Rightarrow K_{\Delta} - K_A = W_B + W_N + W_T + W_F \quad (3)$$

Όμως: $K_A=0$, $K_{\Delta}=0$, $W_N=0$ και $W_B=0$.

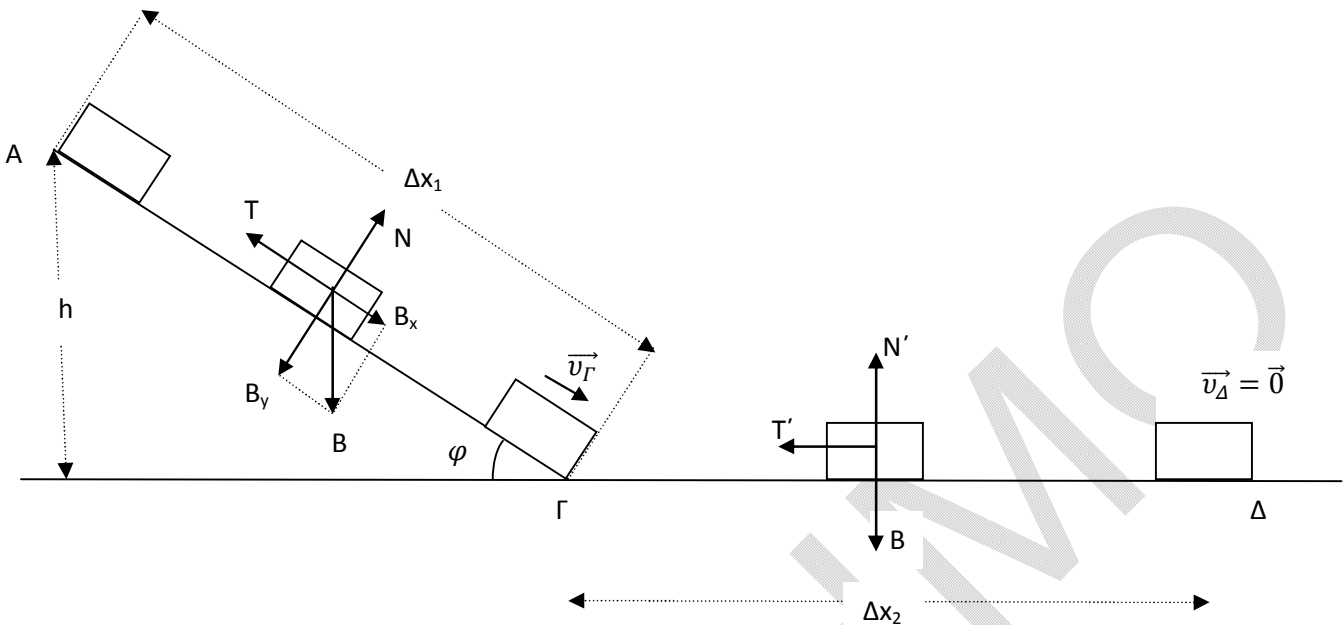
Άρα:

$$(3) \Rightarrow 0 - 0 = 0 + 0 - T\Delta x_{\text{ολ}} + W_F \Rightarrow 0 = -\mu N\Delta x_{\text{ολ}} + W_F \Rightarrow \Delta x_{\text{ολ}} = \frac{W_F}{\mu N} \Rightarrow \Delta x_{\text{ολ}} = \frac{140}{0,2 \cdot 20} \Rightarrow \Delta x_{\text{ολ}} = 35m$$

Γ4. Το ποσό της θερμότητας (Q) που εκλύθηκε ισούται αριθμητικά με το έργο της τριβής ολίσθησης. Άρα:

$$Q = |W_T| = |-T\Delta x_{\text{ολ}}| \Rightarrow Q = \mu N\Delta x_{\text{ολ}} \Rightarrow Q = 140J$$

ΘΕΜΑ Δ



$$\text{Ισχύει: } \eta\mu\varphi = \frac{h}{\Delta x_1} \Rightarrow \Delta x_1 = \frac{h}{\eta\mu\varphi} \quad (1)$$

$$B_x = B\eta\mu\varphi \Rightarrow B_x = mg\eta\mu\varphi$$

$$B_y = B\sigma\upsilon\nu\varphi \Rightarrow B_y = mg\sigma\upsilon\nu\varphi$$

Δ1. Για την κίνηση του σώματος στο κεκλιμένο επίπεδο ισχύει:

$$\text{Στον άξονα } y'y \text{ έχουμε: } \overline{\Sigma F_y} = \vec{0} \Rightarrow N - B_y = 0 \Rightarrow N = B_y \Rightarrow N = mg\sigma\upsilon\nu\varphi \quad (2)$$

Εφαρμόζουμε Θ.Μ.Κ.Ε. για την κίνηση του σώματος από τη θέση (Α) στη θέση (Γ):

$$\Delta K = \Sigma W \Rightarrow K_{\text{τελ}} - K_{\text{αρχ}} = W_{B_x} + W_{B_y} + W_T + W_N \quad (3)$$

Όμως: $K_A = 0$ (αφού το σώμα αφέθηκε στη θέση Α) και $W_{B_y} = 0$, $W_N = 0$ (γιατί οι δυνάμεις B_y , N είναι κάθετες στη μετατόπιση του σώματος).

$$\text{Άρα: } (3) \Rightarrow \frac{1}{2} m v_{\Gamma}^2 - 0 = B_x \Delta x_1 + 0 - T \Delta x_1 + 0 \Rightarrow \frac{1}{2} m v_{\Gamma}^2 = mg\eta\mu\varphi \Delta x_1 - \mu N \Delta x_1 \Rightarrow \quad (2)$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} m v_{\Gamma}^2 = mg \eta \mu \varphi \Delta x_1 - \mu mg \sigma \nu \nu \varphi \Delta x_1 \stackrel{(1)}{\Rightarrow} v_{\Gamma} = \sqrt{2g \eta \mu \varphi \frac{h}{\eta \mu \varphi} - 2\mu g \sigma \nu \nu \varphi \frac{h}{\eta \mu \varphi}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow v_{\Gamma} = \sqrt{2gh \left(1 - \frac{\mu \sigma \nu \nu \varphi}{\eta \mu \varphi}\right)} \Rightarrow v_{\Gamma} = \sqrt{15} \text{ m/s}$$

Δ2. Για την κίνηση του σώματος στο οριζόντιο επίπεδο ισχύει:

$$\overline{\Sigma F_y} = \vec{0} \Rightarrow N' - B = 0 \Rightarrow N' = B \Rightarrow N' = mg \quad (4)$$

Εφαρμόζουμε Θ.Μ.Κ.Ε. για την κίνηση του σώματος από τη θέση (Γ) έως τη θέση (Δ):

$$\Delta K = \Sigma W \Rightarrow K_{\text{τελ}} - K_{\text{αρχ}} = W_{N'} + W_B + W_T \quad (5)$$

Όμως: $K_{\text{τελ}} = K_{(\Delta)} = 0$

(αφού το σώμα σταματά στη θέση Δ) και $W_{N'} = 0$, $W_B = 0$ (γιατί οι δυνάμεις \vec{N}' και \vec{B} είναι κάθετες στη μετατόπιση του σώματος).

Άρα:

$$(5) \Rightarrow 0 - \frac{1}{2} m v_{\Gamma}^2 = 0 + 0 - T' \Delta x_2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} m v_{\Gamma}^2 = \mu N' \Delta x_2 \stackrel{(4)}{\Rightarrow} \frac{1}{2} m v_{\Gamma}^2 = \mu mg \Delta x_2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \Delta x_2 = \frac{v_{\Gamma}^2}{2\mu g} \Rightarrow \Delta x_2 = \sqrt{3} m$$

Συνεπώς, η συνολική μετατόπιση του σώματος είναι:

$$\Delta x_{\text{ολ}} = \Delta x_1 + \Delta x_2 \stackrel{(1)}{\Rightarrow} \Delta x_{\text{ολ}} = \frac{h}{\eta \mu \varphi} + \sqrt{3} \Rightarrow \Delta x_{\text{ολ}} = \frac{5\sqrt{3}}{3} m$$

Δ3. Η αρχική βαρυτική δυναμική ενέργεια του σώματος στο σημείο Α μετατρέπεται (μέσω του έργου του βάρους του) σε κινητική ενέργεια στη θέση Γ και σε θερμότητα (μέσω του έργου της τριβής κατά τη διαδρομή Α→Γ) έως την θέση Γ.

Κατόπιν, όλη η κινητική ενέργεια του σώματος στη θέση Γ μετατρέπεται (μέσω του έργου της τριβής κατά τη διαδρομή Γ→Δ) σε θερμότητα έως τη θέση Δ.

Δ4. Είναι

$$U_{\text{αρχ}} = Bh = mgh = 1 \cdot 10 \cdot 1 \Rightarrow U_{\text{αρχ}} = 10J$$

$$Q_{A \rightarrow \Gamma} = |W_T| = |-T \Delta x_1| = \mu N \Delta x_1 \stackrel{(1),(2)}{\Rightarrow}$$

$$\text{Επίσης } Q_{A \rightarrow \Gamma} = \mu mg \sigma \nu \nu \varphi \frac{h}{\eta \mu \varphi} \Rightarrow Q_{A \rightarrow \Gamma} = \frac{\sqrt{3}}{4} \cdot 1 \cdot 10 \cdot \frac{1}{2} \frac{1}{\frac{\sqrt{3}}{2}} \Rightarrow Q_{A \rightarrow \Gamma} = 2,5J$$

Συνεπώς, το ζητούμενο ποσοστό είναι:

$$\Pi\% = \frac{Q_{A \rightarrow \Gamma}}{U_{\text{αρχ}}} 100\% = \frac{2,5}{10} 100\% = 25\%$$

Επιμέλεια: Αποστόλου Άρης

Τομέας Φυσικής

Ορόσημο Αθήνας